

## ESERCIZIO 1

Si consideri il sistema dinamico descritto dalle seguenti equazioni:

$$\begin{aligned} \dot{x}(t) &= Ax(t) + Bu(t) \\ y(t) &= Cx(t) \end{aligned} \quad A = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ \alpha + 4 & \alpha \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

dove  $\alpha$  è un parametro reale.

1.1) Basandosi solo sulla traccia della matrice  $A$ , spiegare cosa si può concludere sulla stabilità (o instabilità) del sistema al variare di  $\alpha$ .

$$\text{tr}(A) = \alpha - 1$$

$$\alpha > 1 \Rightarrow \text{tr}(A) > 0 \Rightarrow \text{INSTABILE}$$

$$\alpha = 1 \Rightarrow \text{tr}(A) = 0 \Rightarrow \text{NON AS. STABILE}$$

$$\alpha < 1 \Rightarrow \text{tr}(A) < 0 \Rightarrow ?$$

(NON SI PUÒ CONCLUDERE NULLA)

1.2) Determinare la condizione necessaria e sufficiente sul parametro  $\alpha$  perché il sistema sia asintoticamente stabile.

$$\varphi(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \lambda^2 + (1 - \alpha)\lambda + \alpha + 8$$

• CON IL CRITERIO DI CAUSY

$$\text{A.S. STAB.} \iff \begin{cases} 1 - \alpha > 0 \\ \alpha + 8 > 0 \end{cases} \iff -8 < \alpha < 1$$

1.3) Ponendo  $\alpha = 1$ , determinare la funzione di trasferimento del sistema, verificando che essa è in realtà un vettore. Spiegare poi cosa rappresenta ciascuno degli elementi di tale vettore.

$$G(s) = C(sI - A)^{-1}B = \begin{bmatrix} \frac{2(s+4)}{s^2+9} \\ \frac{2(s-1)}{s^2+9} \end{bmatrix}$$

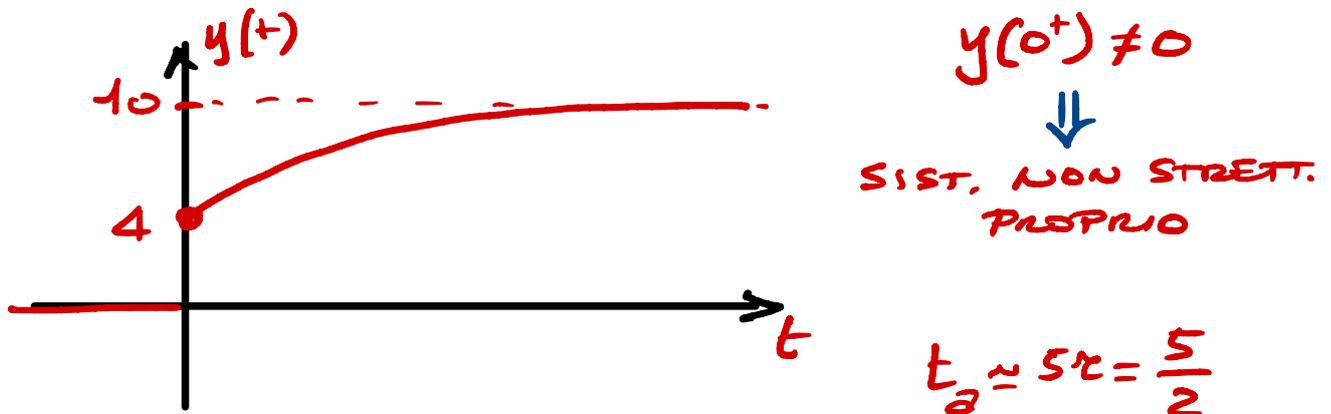
• I 2 ELEMENTI DEL VETTORE  
RAPPRESENTANO LE FDT  
TRA L'INGRESSO  $U$   
E LE 2 USCITE  $y_1$  E  $y_2$

**ESERCIZIO 2**

Si sappia che la risposta allo scalino di un sistema dinamico a tempo continuo è data da

$$y(t) = 10 - 6e^{-2t}, t \geq 0.$$

2.1) Dopo aver disegnato l'andamento di tale risposta, dire se si può affermare che il sistema è strettamente proprio oppure no. Valutare inoltre il tempo necessario perché la risposta si assesti sul valore di regime.



2.2) Ricavare la funzione di trasferimento  $G(s)$  del sistema.

$$Y(s) = \frac{10}{s} - \frac{6}{s+2} = \frac{4s+20}{s(s+2)} \quad U(s) = \frac{1}{s}$$

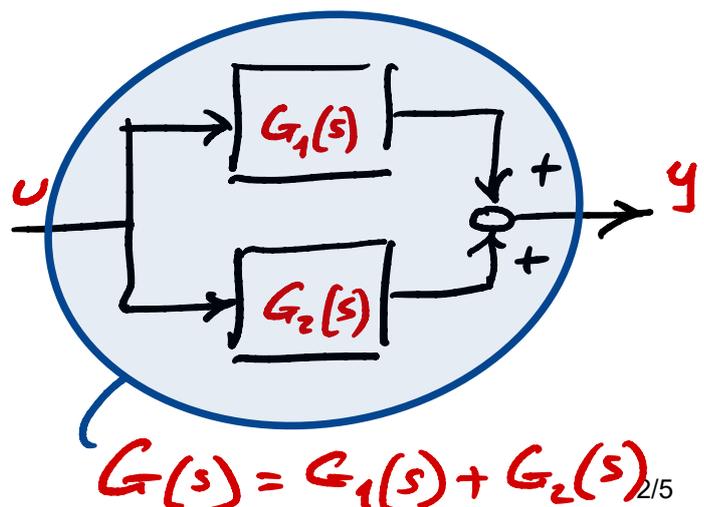
$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{4s+20}{s+2}$$

2.3) Dire se il sistema in esame può essere descritto come parallelo di due sotto-sistemi dinamici del primo ordine. In caso affermativo, determinare le funzioni di trasferimento di tali sotto-sistemi.

- SÌ, PER ESEMPIO

$$G_1(s) = \frac{4s}{s+2}$$

$$G_2(s) = \frac{20}{s+2}$$



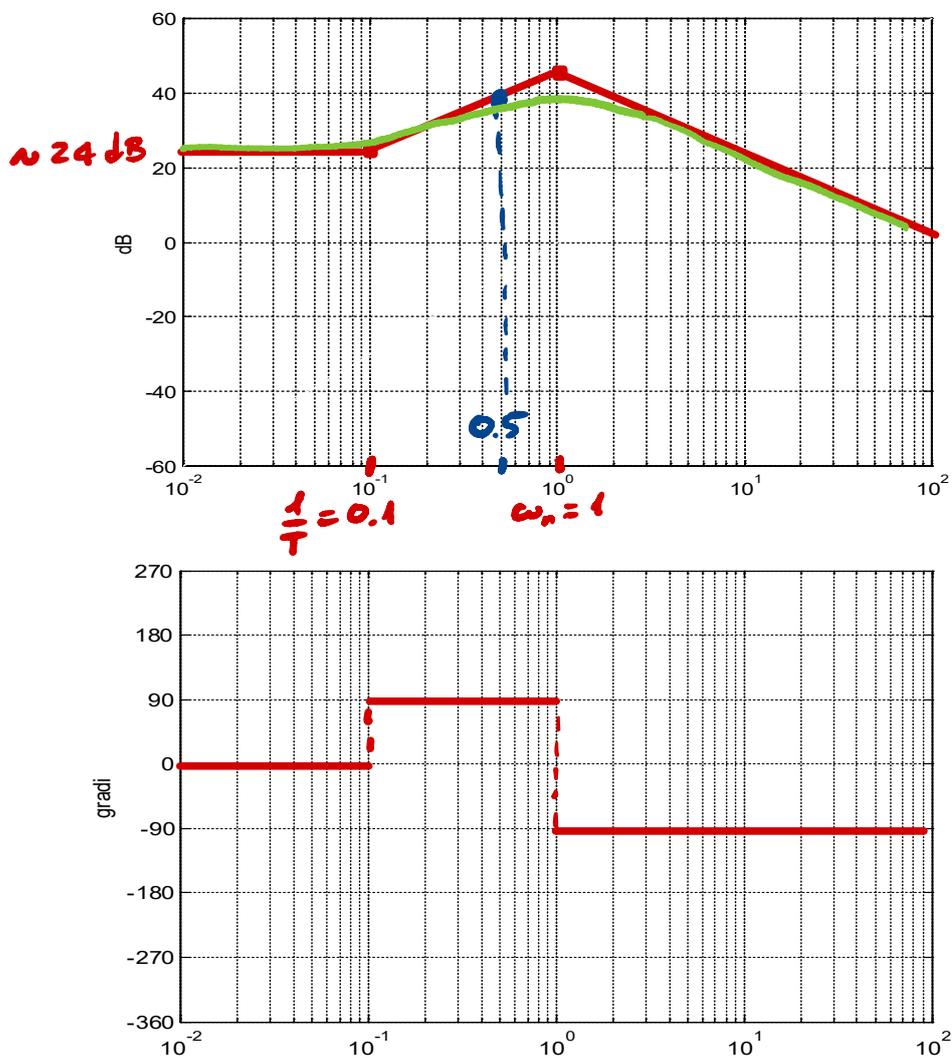
### ESERCIZIO 3

Si consideri un sistema a tempo continuo del secondo ordine, asintoticamente stabile, con guadagno statico  $\mu = 15$ , uno zero con costante di tempo  $T = 10$  e una coppia di poli complessi coniugati con pulsazione naturale  $\omega_n = 1$  e smorzamento  $\xi = 0.8$ .

3.1) Scrivere l'espressione della corrispondente funzione di trasferimento  $G(s)$ .

$$G(s) = \frac{15(1+10s)}{s^2 + 1.6s + 1}$$

3.2) Tracciare qua sotto i diagrammi (asintotici) di Bode del modulo e della fase associati a  $G(s)$ .



3.3) Sulla base dei diagrammi, valutare l'ampiezza dell'uscita asintotica in risposta all'ingresso  $u(t) = 2 \sin(t/2)$ . Dire inoltre se l'azione filtrante del sistema può essere considerata di tipo "passa-basso".

- DAL DIAGRAMMA:

$$|G(j0.5)| \underset{\text{dB}}{\approx} 38 \text{ dB} \Rightarrow |G(j0.5)| \approx 10^{38/20} \approx 79$$

$$y(t) = \mathcal{B} \sin\left(\frac{t}{2} + \varphi\right) \quad \mathcal{B} = 2 \cdot |G(j0.5)| \approx 140$$

- VERIFICA ANALITICA:

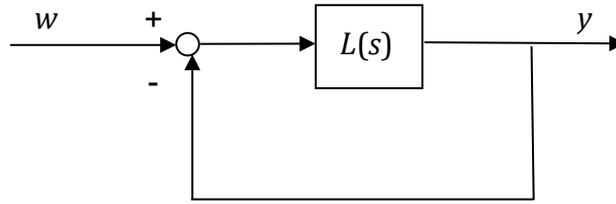
$$|G(j0.5)| = \frac{15 |1+j5|}{|0.75+j0.8|} \approx \frac{15 \cdot 5.1}{1.1} \approx 70$$

LA  
DISCREPANZA  
DERIVA  
DALL'APPROX.  
ASINTOTICA

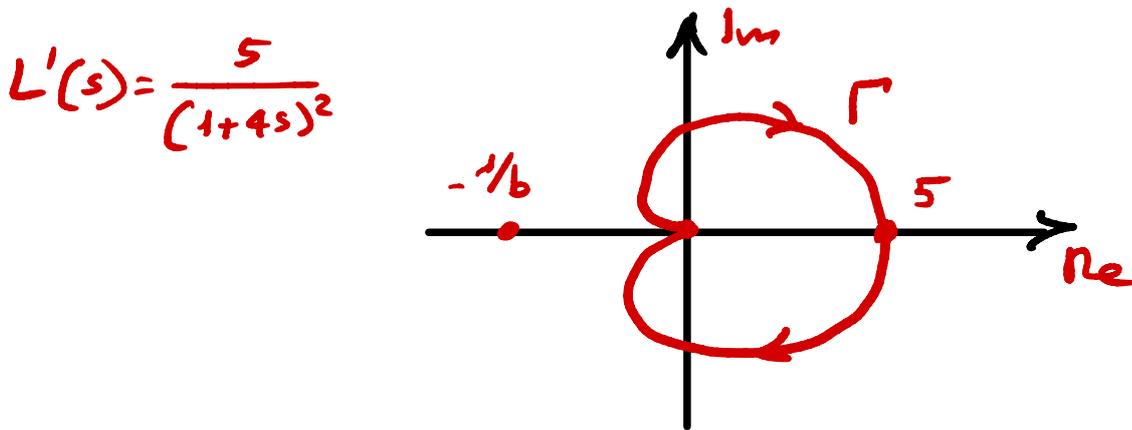
- IL SISTEMA **NON È** UN FILTRO PASSA-BASSO PERCHÈ  
AMPLIFICA MAGGIORMENTE ALLE MEDIE PULSAZIONI.

**ESERCIZIO 4**

Si consideri il sistema in anello chiuso mostrato in figura, dove  $L(s) = \frac{5b}{(1+4s)^2}$  e  $b$  è un parametro reale.



4.1) Tracciare l'andamento qualitativo del diagramma di Nyquist della funzione d'anello quando  $b = 1$ .



4.2) Mediante il criterio di Nyquist, discutere l'asintotica stabilità del sistema al variare di  $b$ .

$P = 0$        $L(s) = bL'(s)$       SI CONTANO I GHI DI  $\Gamma$  INTERNO A  $-1/b$

$-1/b < 0$       OVVERO  $b > 0 \implies N = 0 = P \implies$  AS. STAB.

$0 < -1/b < 5$       OVVERO  $b < -1/5 \implies N = -1 \neq P \implies$  INSTAB.

$-1/b = 5$       OVVERO  $b = -1/5 \implies N$  NON DEF.  $\implies$  NON AS. STAB.

$-1/b > 5$       OVVERO  $-1/5 < b < 0 \implies N = 0 = P \implies$  AS. STAB.

IN CONCLUSIONE: **AS. STAB.  $\iff b > -1/5$**

4.3) Verificare i risultati del punto precedente usando il polinomio caratteristico in anello chiuso.

$\varphi_{AC}(s) = (1+4s)^2 + 5b = 16s^2 + 8s + 1 + 5b$

- PER IL CRITERIO DI CARTESIO

AS. STAB.  $\iff 1+5b > 0 \iff b > -1/5$

VERIFICA **OK**