

**ESERCIZIO 1**

Si consideri il sistema dinamico a tempo continuo descritto dalle seguenti equazioni:

$$\dot{x}_1(t) = -10x_1(t) + 15x_2(t) + u(t)$$

$$\dot{x}_2(t) = -20x_1(t) + 6x_2(t) + \alpha u(t)$$

$$y(t) = x_1(t) + x_2(t)$$

dove  $\alpha$  è un parametro reale.

**1.1)** Valutare l'asintotica stabilità del sistema.

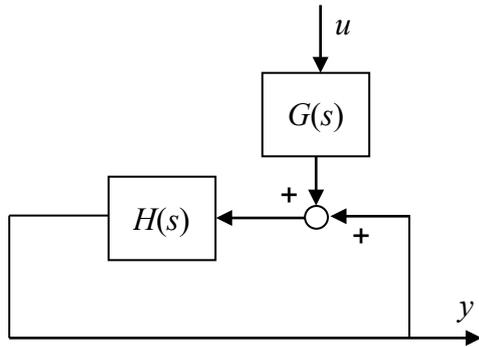
**1.2)** Calcolare la funzione di trasferimento tra  $u(t)$  e  $y(t)$ .

**1.3)** Dopo aver spiegato cosa si intende per *fenomeno di risonanza*, dire se il sistema in esame presenta tale fenomeno.

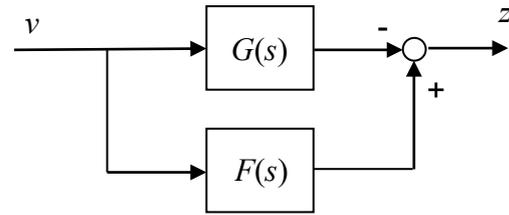
**1.4)** Determinare i valori del parametro  $\alpha$  per cui il guadagno statico è positivo e la risposta del sistema a uno scalino presenta una sottoelongazione iniziale.

**ESERCIZIO 2**

Si considerino i due schemi a blocchi mostrati in figura, dove  $G(s) = \frac{1}{s+2}$  e  $H(s) = \frac{4}{s}$ .



(a)



(b)

**2.1)** Con riferimento allo schema a blocchi (a) calcolare la funzione di trasferimento  $G_{yu}(s)$  tra l'ingresso  $u(t)$  e l'uscita  $y(t)$  e verificare che il sistema complessivo è instabile.

**2.2)** Sempre con riferimento allo schema a blocchi (a), calcolare mediante lo sviluppo di Heaviside la risposta di  $y(t)$  all'ingresso  $u(t) = \text{imp}(t)$ .

**2.3)** Con riferimento allo schema a blocchi (b), determinare  $F(s)$  in modo che la risposta  $z(t)$  all'ingresso  $v(t) = \text{imp}(t)$  sia identica alla  $y(t)$  calcolata al punto precedente.

### ESERCIZIO 3

Si considerino i seguenti comandi Matlab che descrivono due sistemi dinamici:

» `sist1 = ss(4,3,2,1);`

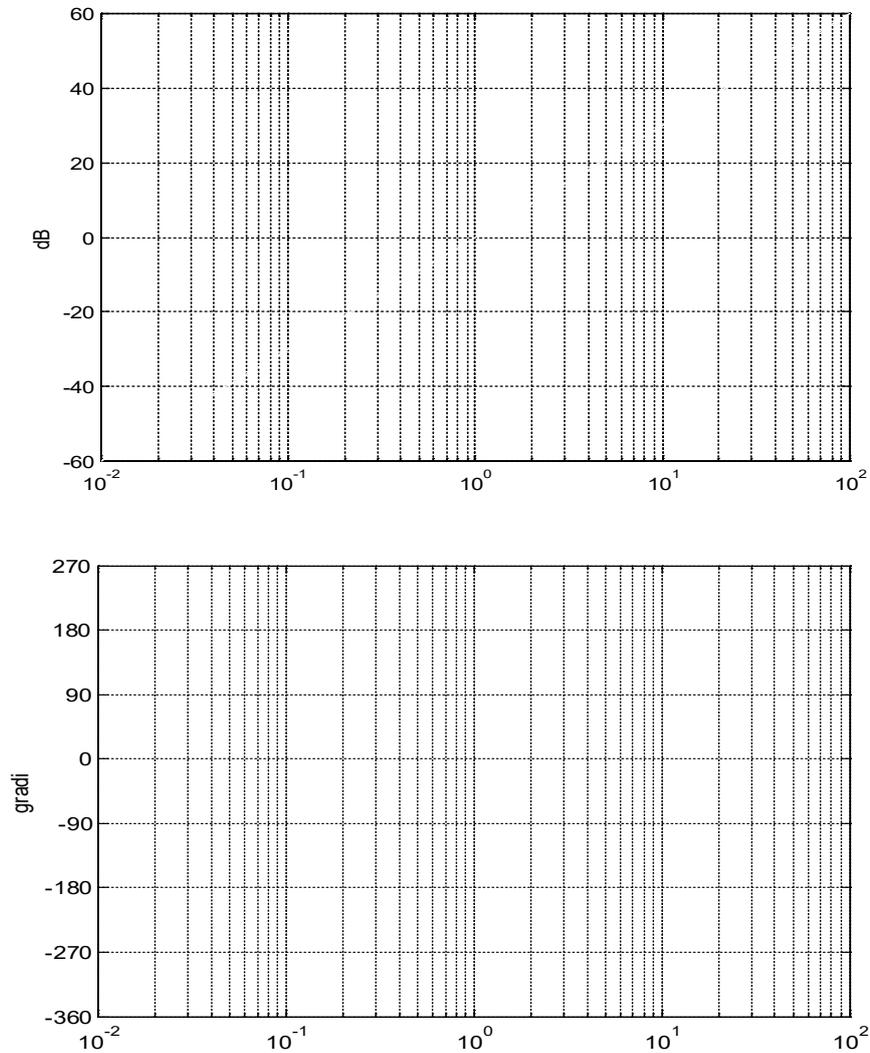
» `sist2 = tf([1 2], [1 -4]);`

e si verifichi che `sist1` e `sist2` descrivono lo stesso legame ingresso/uscita.

**ESERCIZIO 4**

Si consideri un sistema con funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{0.1(1 + 20s)}{(1 + 0.1s)}$ .

4.1) Tracciare i diagrammi asintotici di Bode associati a  $G(s)$ .



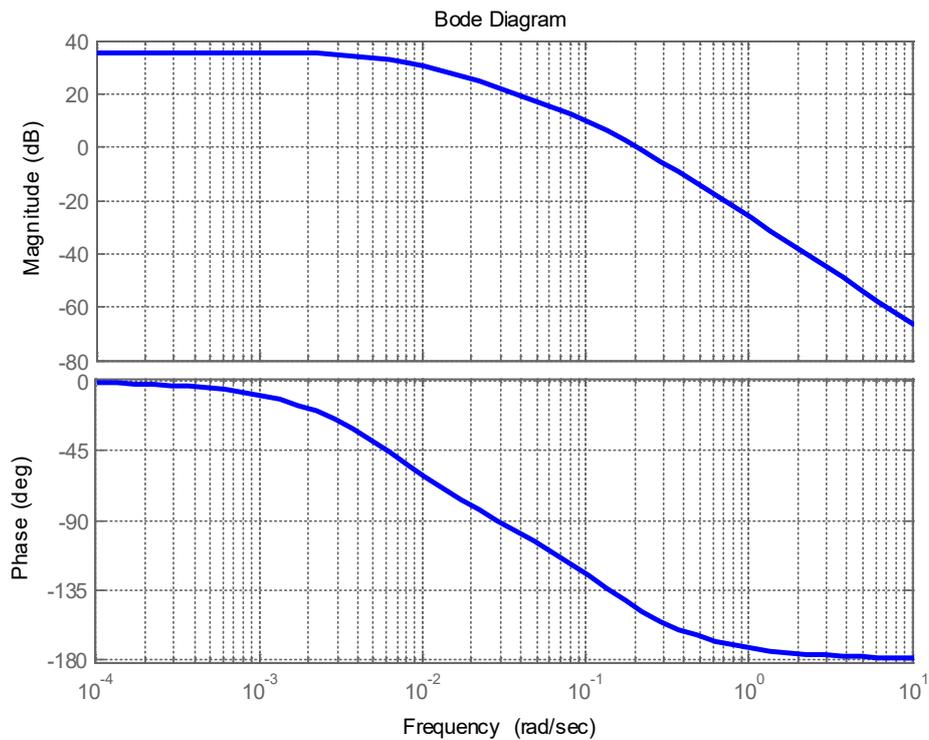
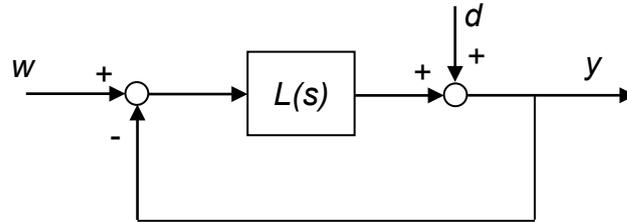
4.2) Dai diagrammi valutare approssimativamente l'amplificazione e lo sfasamento dell'uscita a transitorio esaurito rispetto all'ingresso  $u(t) = \sin(\pi t)$ .

4.3) Discutere di che tipo è l'azione filtrante del sistema e valutare la sua banda passante.

4.4) Dopo aver spiegato cosa rappresenta la funzione di trasferimento  $H(s) = e^{-0.2s}$ , dire come si modificherebbe la risposta alla precedente domanda 4.2 se si considerasse la funzione di trasferimento  $\bar{G}(s) = G(s)H(s)$ .

**ESERCIZIO 5**

Si consideri il sistema di controllo mostrato in figura, in cui  $L(s)$  è una funzione di trasferimento asintoticamente stabile, a cui sono associati i diagrammi di Bode sotto riportati.



- 5.1) Verificare che il sistema di controllo è asintoticamente stabile.
- 5.2) Giudicare se la stabilità del sistema è robusta rispetto a incertezze sul guadagno della funzione d'anello.
- 5.3) Fornire un'approssimazione a poli dominanti della funzione di trasferimento tra il riferimento  $w(t)$  e la variabile controllata  $y(t)$ .
- 5.4) Valutare di quanto viene attenuato a regime l'effetto del disturbo  $d(t) = \text{sca}(t)$ .

## SOLUZIONE DELL'ESERCIZIO 1

1.1) Il sistema è descritto dalle matrici:

$$A = \begin{bmatrix} -10 & 15 \\ -20 & 6 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 \\ \alpha \end{bmatrix}, \quad C = [1 \quad 1]$$

Il polinomio caratteristico associato ad  $A$  vale:

$$\varphi(\lambda) = \det \begin{bmatrix} \lambda + 10 & -15 \\ 20 & \lambda - 6 \end{bmatrix} = \lambda^2 + 4\lambda + 240$$

Poiché  $\varphi(\lambda)$  è di secondo grado e i suoi coefficienti sono diversi da zero e concordi in segno, si conclude che entrambi gli autovalori hanno parte reale negativa e il sistema è asintoticamente stabile.

1.2) Si ricava:

$$G(s) = C(sI - A)^{-1}B = \frac{(1 + \alpha)s + 25\alpha - 26}{s^2 + 4s + 240}$$

1.3) Il fenomeno di risonanza corrisponde a un'amplificazione elevata dell'uscita in risposta a un ingresso sinusoidale per un ristretto intervallo di pulsazioni. Si verifica quando il sistema possiede una coppia di poli complessi coniugati con pulsazione naturale  $\omega_n$  e smorzamento  $\xi$  basso. Se la pulsazione dell'ingresso sinusoidale è vicina a  $\omega_n$ , l'uscita a regime risulta fortemente amplificata.

Poiché il sistema in esame possiede poli complessi coniugati con  $\omega_n = 4\sqrt{15}$  e  $\xi = \frac{2}{4\sqrt{15}} \cong 0.13$ , il fenomeno di risonanza è presente.

1.4) Dall'espressione di  $G(s)$ , il guadagno statico vale  $\mu = G(0) = \frac{25\alpha - 26}{240}$ , ed è positivo quando  $\alpha > 26/25$ .

La sottoelongazione iniziale è presente se lo zero di  $G(s)$  è positivo, cioè quando  $\frac{26 - 25\alpha}{1 + \alpha} > 0$ .

Quest'ultima disuguaglianza è verificata per  $-1 < \alpha < 26/25$ .

In conclusione, non esistono valori di  $\alpha$  per cui entrambe le condizioni sono soddisfatte.

**SOLUZIONE DELL'ESERCIZIO 2****2.1) Risulta**

$$G_{yu}(s) = \frac{G(s)H(s)}{1-H(s)} = \frac{4}{(s+2)(s-4)}$$

Poiché tale funzione di trasferimento ha un polo positivo, il sistema è instabile.

**2.2)** Svolgendo lo sviluppo di Heaviside di  $Y(s) = \frac{4}{(s+2)(s-4)} = \frac{\alpha}{s+2} + \frac{\beta}{s-4}$  si trova  $\alpha = -2/3$ ,

$\beta = 2/3$ . Pertanto la risposta all'impulso è:

$$y(t) = -\frac{2}{3}e^{-2t} + \frac{2}{3}e^{4t}, \quad t \geq 0$$

**2.3) Deve essere**

$$G_{zv}(s) = F(s) - G(s) = \frac{4}{(s+2)(s-4)}$$

da cui

$$F(s) = \frac{4}{(s+2)(s-4)} + \frac{1}{s+2} = \frac{s}{(s+2)(s-4)}$$

**SOLUZIONE DELL'ESERCIZIO 3**

La variabile `sist1` corrisponde al sistema di ordine 1 descritto dalla rappresentazione di stato:

$$\dot{x}(t) = 4x(t) + 3u(t)$$

$$y(t) = 2x(t) + u(t)$$

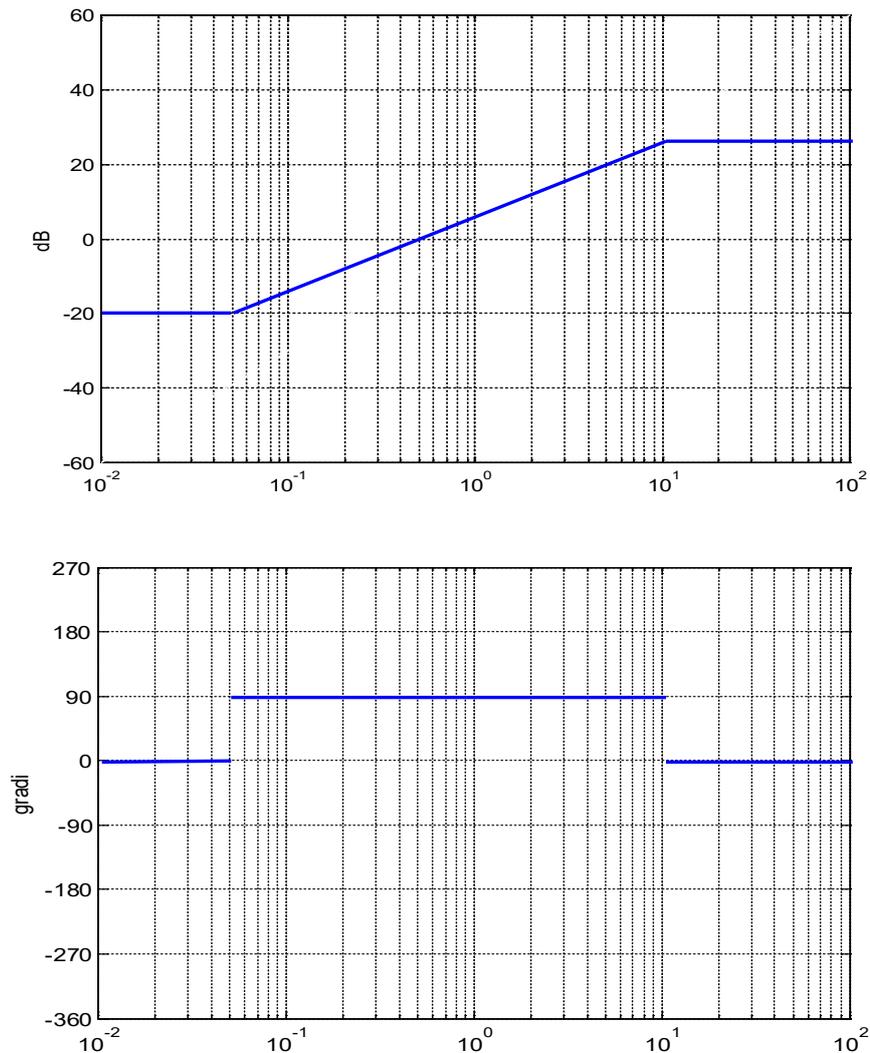
il cui legame ingresso/uscita è descritto dalla funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{6}{s-4} + 1 = \frac{s+2}{s-4}$ .

Il comando relativo a `sist2` genera direttamente la funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{s+2}{s-4}$ , che coincide con

la precedente.

## SOLUZIONE DELL'ESERCIZIO 4

### 4.1)



4.2) Dai diagrammi asintotici si ricava  $|G(j\pi)|_{dB} \cong 16 \text{ dB}$  (e quindi  $|G(j\pi)| \cong 10^{16/20} \cong 6$ ) e  $\arg G(j\pi) = 90^\circ$ . In realtà, calcolando le stesse quantità per via analitica si trova  $|G(j\pi)| \cong 5.98$  e  $\arg G(j\pi) = 72^\circ$ . Si noti che quest'ultimo valore è un po' diverso da quello ottenuto attraverso il diagramma asintotico.

4.3) Dalla forma del diagramma del modulo si deduce che il sistema è un filtro passa-alto (infatti amplifica maggiormente le componenti dell'ingresso a frequenza elevata). La sua banda passante è  $B \cong [10, \infty)$ .

4.4) La funzione di trasferimento  $H(s)$  rappresenta un ritardo di tempo pari a 0.2 unità di tempo.

Il modulo di  $\bar{G}(j\omega) = G(j\omega)H(j\omega)$  è identico a quello di  $G(j\omega)$ , mentre

$$\arg \bar{G}(j\omega) = \arg G(j\omega) - \omega\tau \frac{180^\circ}{\pi}$$

Quindi, l'uscita avrebbe la stessa ampiezza calcolata al punto 4.2, ma il suo sfasamento sarebbe uguale a  $72^\circ - 36^\circ = 36^\circ$ .

## SOLUZIONE DELL'ESERCIZIO 5

**5.1)** Il criterio di Bode è applicabile perché  $P = 0$  (dal testo) e il diagramma del modulo di  $L(j\omega)$  attraversa l'asse a 0 dB una sola volta dall'alto verso il basso.

Dal diagramma del modulo si osserva che  $|\mu|_{dB} \cong 36 \text{ dB}$ , ovvero  $|\mu| \cong 60$ . Inoltre, dal diagramma della fase si nota che il guadagno d'anello è positivo (quindi  $\mu \cong 60$ ). Anche il margine di fase  $\varphi_m$  è positivo (dai diagrammi si ricava infatti  $\omega_c \cong 0.2$ ,  $\varphi_m \cong 35^\circ$ ). Pertanto, grazie al criterio di Bode, il sistema in anello chiuso è asintoticamente stabile.

**5.2)** Si noti che il diagramma della fase non scende mai sotto il valore  $-180^\circ$ . Pertanto si può affermare che il margine di guadagno  $k_m$  è infinito. Ciò significa che la stabilità del sistema è infinitamente robusta rispetto a incertezze sul guadagno d'anello (purché rimanga positivo).

**5.3)** Il guadagno di  $F(s)$  è  $\mu_F = \frac{\mu}{1 + \mu} \cong \frac{60}{61}$ . I poli dominanti sono complessi coniugati con pulsazione naturale  $\omega_n \cong \omega_c \cong 0.2$  e smorzamento  $\xi \cong \varphi_m / 100 \cong 0.35$ . Infine, dai diagrammi non sembra che  $L(s)$  abbia zeri. Quindi, l'approssimazione a poli dominanti è:

$$\tilde{F}(s) = \frac{\mu_F \omega_n^2}{s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2} \cong \frac{0.039}{s^2 + 0.14s + 0.04}$$

**5.4)** Il fattore di attenuazione è il guadagno  $\mu_S$  della funzione di sensitività  $S(s) = 1/(1 + L(s))$ . Poiché il tipo della funzione d'anello è  $g = 0$ , risulta  $\mu_S = \frac{1}{1 + \mu} \cong \frac{1}{61}$ .